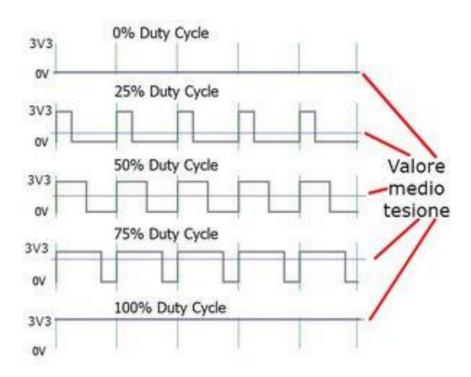
## LAMPONE

## **PWM e LED RGB**

PWM, acronimo del corrispettivo inglese Pulse Width Modulation), è un tipo di modulazione digitale che permette di ottenere una tensione media variabile dipendente dal rapporto tra la durata dell'impulso positivo e di quello negativo (duty cycle – ciclo di lavoro).



Descrizione

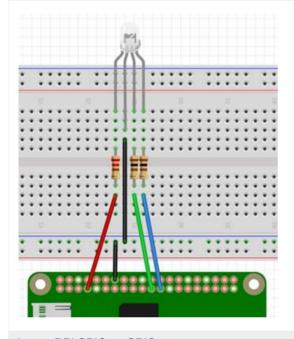
In figura è rappresentato l'andamento nel tempo dell'uscita di un piedino GPIO controllato in PWM. Come si vede l'uscita può essere allo stato logico HIGH (3.3 Volt) o allo stato logico LOW (0 Volt). Ciò che varia è il duty cycle, cioè il rapporto percentuale, tra il tempo in cui l'uscita rimane HIGH rispetto al tempo in cui l'uscita è LOW. Siccome la tensione viene alternata tra i due valori 0 e 3.3V possiamo calcolare quale sarà la tensione media sul piedino GPIO. La tensione è rappresentata da una linea orizzontale. Essa dipende direttamente dal valore del duty cycle. Se il duty cycle è al 25% allora la tensione media, ai capi del piedino GPIO, sarà di 0.825 Volt (25% di 3.3V). Mentre se il duty cycle è al 75% allora il valore medio sarà pari a 2.475 Volt (75% di 3.3V). Lo stesso ragionamento si applica per qualsiasi valore di duty cycle nel range 0-100%. Quindi, siccome la luminosità del led è proporzionale alla corrente che lo attraversa, variando la tensione ai suoi capi, con una resistenza costante, otterremo l'accensione del led con un valore d'intensità proporzionale al duty cycle.

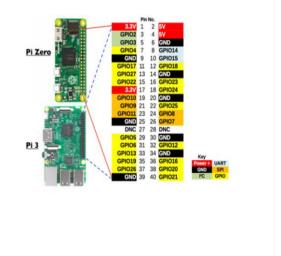
## LAMPONE

## **Led RGB con PWM**

Costruzione di un semplice circuito con resistenze e Led RGB. I Pin di comando dal Raspberry sono il GPIO4 per il Rosso, il GPIO9 per il Verde e il GPIO 11 per il Blu. Componenti necessari:

- · cavi jumper colorati;
- una resistenza 220Ω e due resistenze 100Ω;
- un Led RGB;
- Breadboard.





Circuito

import RPi.GPIO as GPIO Import time GPIO.setmode(GPIO.BCM)

GPIO.setup(4, GPIO.OUT) GPIO.setup(9, GPIO.OUT) GPIO.setup(11, GPIO.OUT)

frequenza = int(input('Inserire la frequenza: ')) ledRosso = GPIO.PWM(4, frequenza) ledVerde = GPIO.PWM(9, frequenza) ledBlu = GPIO.PWM(11, frequenza)

ledRosso.start(0)
ledVerde.start(0)
ledBlu.start(0)

DCRosso = int(input('Inserire il livello di rosso (intero tra zero e cento): '))
DCVerde = int(input('Inserire il livello di verde (intero tra zero e cento): '))
DCBlu = int(input('Inserire il livello di blu (intero tra zero e cento): '))

ledRosso.ChangeDutyCycle(DCRosso) ledVerde.ChangeDutyCycle(DCVerde) ledBlu.ChangeDutyCycle(DCBlu) time.sleep(4)

GPIO.cleanup()